ELECTRIC STEERING DEVICE

Patent number:

JP2001270448

Publication date:

2001-10-02

Inventor:

TAKEI SATOYUKI

Applicant:

KOYO SEIKO CO

Classification:

- international:

B62D5/04; F16H1/16; H02K7/116

- european:

Application number:

JP20000087497 20000327

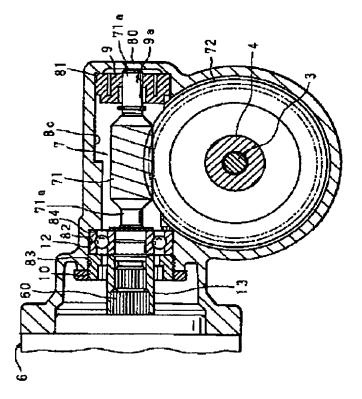
Priority number(s):

JP20000087497 20000327

Report a data error here

Abstract of JP2001270448

PROBLEM TO BE SOLVED: To prevent backlash noises, improve the returning property of a steering wheel and reduce the number of part items. SOLUTION: A worm 71 which operates as a steering assisting motor 6 rotates is rotatably supported within a housing 8 via a sliding bearing 9 made of synthetic resin, and when the worm 71 is pressed in the radial direction away from a worm wheel 72, the worm 71 is moved radially away from the worm wheel 72 by virtue of the flexibility of the sliding bearing 9 to prevent torque clogging and improve the returning property of the steering wheel while preventing backlash noises.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号 特開2001-270448 (P2001-270448A)

(43)公開日 平成13年10月2日(2001.10.2)

(51) Int.Cl.7		識別記号	FΙ		Ť	7] -*(参考)
B62D	5/04		B 6 2 D	5/04		3 D O 3 3
F16H	1/16	•	F16H	1/16	Z	3 J O O 9
H02K	7/116		H02K	7/116		5 H 6 O 7

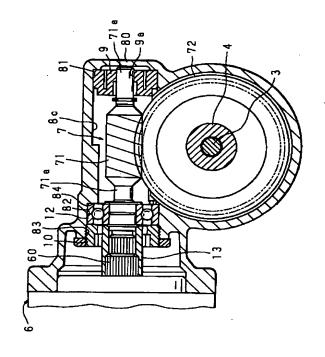
		審査請求	未請求	請求項の数4	OL	(全)	8 頁)	
(21)出願番号	特願2000-87497(P2000-87497)	(71)出顧人		47 〔株式会社				
(22)出顧日	平成12年3月27日(2000.3.27)	沿場37	万目5套	8号				
	·	(72)発明者	大阪府大	、阪市中央区南原 江株式会社内	沿場三	丁目5者	\$8号	
		(74)代理人 100078868 弁理士 河野 登夫						
		Fターム(参		33 CAO2 CAO4 C D9 DAO5 DA11 E			-	
			546	EB22 EC02 F 07 AA04 BB01 C		05 FF3	2	
			Olio	EE36 FF01 0				

(54) 【発明の名称】 電動式舵取装置

(57)【要約】

【課題】 バックラッシュ音の発生を防止することができるとともに、操舵輪の戻り性を良好にでき、さらに、部品点数を少なくすることができるようにする。

【解決手段】 操舵補助用のモータ6の回転に連動するウォーム71を合成樹脂製のすべり軸受9を介してハウジング8内に回転可能に支持し、ウォーム71がウォームホイール72に対しラジアル方向へ離間するように押圧されたとき、すべり軸受9の可撓性によってウォーム71をウォームホイール72に対してラジアル方向へ離間移動させ、トルク詰まりをなくし、操舵輪の戻り性を良好にできるともに、バックラッシュ音の発生を防止することができるようにした。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 操舵補助用のモータの回転に連動し、ハ ウジング内に収容されている小径歯車及び該小径歯車に **噛合する大径歯車を備え、前記モータの回転によって操** 舵補助するようにした電動式舵取装置において、前記小 径歯車は合成樹脂製のすべり軸受を介して前記ハウジン グ内に回転可能に支持されていることを特徴とする電動 式舵取装置。

【請求項2】 前記すべり軸受には前記小径歯車の一端 部が嵌合される嵌合孔の周りに前記嵌合孔部分のラジア 10 ル方向への偏倚を許容する凹所が設けてある請求項1記 載の電動式舵取装置。

【請求項3】 前記嵌合孔はその一端部の内径寸法が他 端部の内径寸法よりも大きくしてあり、前記凹所は前記 嵌合孔の他端部の周りに設けてある請求項2記載の電動 式舵取装置。

【請求項4】 前記凹所は環状であり、該凹所が前記嵌 合孔の一端部とラジアル方向の位置でオーバーラップし ている請求項3記載の電動式舵取装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は操舵補助力の発生源 としてモータを用いてなる電動式舵取装置に関する。 [0002]

【従来の技術】自動車の舵取りは、車室の内部に配され た操舵輪の回転操作を、舵取用の車輪(一般的には前 輪)の操向のために車室の外部に配された舵取機構に伝 えて行われる。

【0003】図11は従来における電動式舵取装置の断 面図、図12は減速機構部分の断面図である。自動車用 30 の電動式舵取装置としては、図11に示すように、例え ば舵取りのための操舵輪100に連結される第1の操舵 軸101と、該操舵軸101の下端部にトーションバー 102を介してその上端部が同軸的に連結され、その下 端部が車輪に繋がる舵取機構に連結される第2の操舵軸 103と、操舵輪100を回転することによって第1の 操舵軸101に加わるトルクを前記トーションバー10 2に生じる捩れによって検出するトルクセンサ104 と、該トルクセンサ104の検出結果に基づいて駆動さ 力軸に繋がり、該出力軸の回転を減速して前記第2の操 舵軸103に伝達するウォーム106及びウォームホイ ール107を有する減速機構とを備え、操舵輪100の 回転に応じた舵取機構の動作を前記モータ105の回転 により補助し、舵取りのための運転者の労力負担を軽減 するように構成されている。

【0004】減速機構を構成するウォーム106は図1 2に示す如く一対の転がり軸受108,108を介して ハウジング110の嵌合孔に支持され、ウォームホイー ル107が設けられている第2の操舵軸103は一対の 50

転がり軸受109、109を介してハウジング110の 嵌合孔に支持され、ラジアル方向及びアキシアル方向へ の移動が阻止されている。

【0005】 このようにウォーム106及びウォームホ イール107が用いられた舵取装置にあっては、その嘲 合部のバックラッシュ量が大きいときはバックラッシュ 音が発生し、該バックラッシュ音が自動車の室内に洩れ ることになる。また、噛合部のバックラッシュ量が小さ いときは舵取機構を介して車輪に繋がる第2の操舵軸1 03及びウォームホイール107からウォーム106に 回転力が伝達され、該ウォーム106がウォームホイー ル107に対しラジアル方向へ離間するように押圧され たとき、一対の転がり軸受108、108で支持された ウォーム106は上述したようにラジアル方向への移動 が阻止されていることによってトルク詰まりとなり、モ ータ100が操舵補助した後の操舵輪の戻り性が低下す るという問題がある。

【0006】そこで従来にあっては、前記噛合部のバッ クラッシュ量を少なくするため、ウォーム106及びウ 20 ォームホイール107の回転中心間距離と、前記転がり 軸受108,109が嵌合される嵌合孔の中心間距離と が許容範囲内で一致するように加工されたウォーム10 6、ウォームホイール107、転がり軸受108,10 9、第2の操舵軸103、ハウジング110が選択され 組み立てられているが、この組立てに多くの時間を要す ることになり、また、ウォーム106及びウォームホイ ール107の歯の摩耗が増大することによってバックラ ッシュ量が増加することになり、改善策が要望されてい た。

【0007】また、前記ウォームを支持する軸受の外周 面に環状溝を設けて該環状溝にC形リングを嵌合し、ウ ォームがウォームホイールに対しラジアル方向へ離間す るように押圧されたとき、前記C形リングを撓ませ、ウ ォームをウォームホイールに対してラジアル方向へ離間 移動させたり、又は、ウォームを支持する軸受をラジア ル方向へ移動可能とし、該軸受をラジアル方向へ付勢す るスプリング及び該スプリングを保持する調節ねじを設 け、ウォームがウォームホイールに対しラジアル方向へ 離間するように押圧されたとき、前記スプリングを撓ま れる操舵補助用のモータ105と、該モータ105の出 40 せ、ウォームをウォームホイールに対してラジアル方向 へ離間移動させたりすることによりトルク詰まりをなく し、モータが操舵補助した後の操舵輪の戻り性を良好に するように構成された電動式舵取装置が知られている。

> 【発明が解決しようとする課題】ところが、以上の如く C形リングを用いたり、スプリングを用いたりしてウォ ーム(小径歯車)がウォームホイール(大径歯車)に対 しラジアル方向へ離間するように押圧されたとき、該ウ ォームを離間移動させるように構成された従来の電動式 舵取装置にあっては、部品点数が増加するとともに、組

3

み付け作業性が悪化することになり改善が要望されていた。

【0009】本発明は上記問題点を解決することができる電動式舵取装置を提供することを目的とする。 【0010】

【課題を解決するための手段及び発明の効果】第1発明 に係る電動式舵取装置は、操舵補助用のモータの回転に 連動し、ハウジング内に収容されている小径歯車及び該 小径歯車に噛合する大径歯車を備え、前記モータの回転 によって操舵補助するようにした電動式舵取装置におい て、前記小径歯車は合成樹脂製のすべり軸受を介して前 記ハウジング内に回転可能に支持されていることを特徴 とする

【0011】第1発明にあっては、噛合部のバックラッシュ量を少なくすることができるとともに、小径歯車が大径歯車に対しラジアル方向へ離間するように押圧されたとき、合成樹脂製のすべり軸受の可撓性によって小径歯車を大径歯車に対してラジアル方向へ離間移動させることができ、トルク詰まりをなくすることができる。従って、すべり軸受によってバックラッシュ音の発生を防20止することができるとともに、モータが操舵補助した後の操舵輪の戻り性を良好にすることができ、しかも、小径歯車を合成樹脂製のすべり軸受で支持するため、従来の如くC形リング、スプリングを用いるものに比較して部品点数を少なくでき、コストを低減できる。

【0012】第2発明に係る電動式舵取装置は、前記すべり軸受には前記小径歯車の一端部が嵌合される嵌合孔の周りに前記嵌合孔部分のラジアル方向への偏倚を許容する凹所が設けてあることを特徴とする。

【0013】第2発明にあっては、小径歯車が大径歯車 30 に対しラジアル方向へ離間するように押圧されたとき、凹所によってすべり軸受の篏合孔部分をラジアル方向へ偏倚させることができ、小径歯車を大径歯車に対してラジアル方向へより一層良好に離間移動させることができ、トルク詰まりをより一層良好になくすることができる。従って、モータが操舵補助した後の操舵輪の戻り性をより一層良好にできる。

【0014】第3発明に係る電動式舵取装置は、前記嵌合孔はその一端部の内径寸法が他端部の内径寸法よりも大きくしてあり、前記凹所は前記嵌合孔の他端部の周りに設けてあることを特徴とする。

【0015】第3発明にあっては、嵌合孔に嵌合した小径歯車が嵌合孔の一端部では非接触であり、嵌合孔の他端部で接触するため、小径歯車が大径歯車に対しラジアル方向へ離間するように押圧されたとき、凹所及び嵌合孔の一端部との間で撓み、嵌合孔の他端部をラジアル方向へ良好に偏倚させることができ、小径歯車を大径歯車に対してラジアル方向へより一層良好に離間移動させることができ、トルク詰まりをより一層良好になくすることができる。従って、モータが操舵補助した後の操舵輪50

の戻り性をより一層良好にできる。

【0016】第4発明に係る電動式舵取装置は、前記凹所は環状であり、該凹所が前記嵌合孔の一端部とラジアル方向の位置でオーバーラップしていることを特徴とする。

【0017】第4発明にあっては、環状の凹所と嵌合孔の一端部との間の撓み性をより一層良好にでき、嵌合孔の他端部をラジアル方向へより一層良好に偏倚させることができ、小径歯車を大径歯車に対してラジアル方向へより一層良好に離間移動させることができ、トルク詰まりをより一層良好になくすることができる。従って、モータが操舵補助した後の操舵輪の戻り性をより一層良好にできる。

[0018]

【発明の実施の形態】以下本発明をその実施の形態を示す図面に基づいて詳述する。

実施の形態 1

図1は本発明に係る電動式舵取装置の断面図である。電 動式舵取装置は、一端が舵取りのための操舵輪1 に繋が り、他端に筒部を有する第1の操舵軸2と、前記筒部内 に挿入されてその一端が前記操舵軸2の他端に同軸的に 連結され、前記操舵輪1に加わる操舵トルクの作用によ って捩れるトーションバー3と、その一端部が前記筒部 の周りに挿入され、その他端が前記トーションバー3の 他端に同軸的に連結される第2の操舵軸4と、前記トー ションバー3の捩れに応じた第1及び第2の操舵軸2. 4の相対回転変位量によって前記操舵輪1に加わる操舵 トルクを検出するトルクセンサ5と、該トルクセンサ5 が検出したトルクに基づいて駆動される操舵補助用のモ ータ6と、該モータ6の回転に連動し、該回転を減速し て第2の操舵軸4に伝達する小径歯車(以下ウォームと 云う)71及び大径歯車(以下ウォームホイールと云 う) 72を有する減速機構7と、前記トルクセンサ5及 び前記減速機構7が収容されているハウジング8とを備 え、とのハウジング8に前記モータ6が取付けられてい る。

【0019】ハウジング8は、前記トルクセンサ5を収容する第1の収容部8aと、該収容部8aに連続し、前記ウォームホイール72を収容する第2の収容部8bと、該収容部8bに連続し、前記ウォーム71を収容する第3の収容部8cとを備えている。

【0020】図2は減速機構部分の断面図である。収容部8cはウォーム71の軸長方向に長くなっており、その長手方向一端に孔底部80を有する第1の嵌合孔81が設けられ、該嵌合孔81に合成樹脂製のすべり軸受9が圧入によって嵌合されている。また、収容部8cの他端には第2の嵌合孔82及び該嵌合孔82に連続するねじ孔83が設けられ、該ねじ孔83にねじ環10が螺着されている。

50 【0021】また、ハウジング8には前記第3の収容部

6

8 c に連通するケースを有する前記モータ6が取付けられている。

【0022】減速機構7は、前記モータ6の出力軸60 に繋がる軸部71 aを有するウォーム71と、前記第2 の操舵軸4の中間に嵌合固定されるウォームホイール7 2とを備え、これらウォーム71及びウォームホイール72の噛合により前記出力軸60の回転を減速して第2の操舵軸4に伝達し、該第2の操舵軸4からユニバーサルジョイントを経て例えばラックピニオン式舵取機構(図示せず)へ伝達するようにしている。

【0023】ウォーム71は第2の操舵軸4の軸芯と交叉するように配置されており、その一端の軸部71aが前記すべり軸受9の嵌合孔9aに回転自在に嵌合され、他端の軸部71aが転がり軸受12を介して前記第2の嵌合孔82に回転自在に支持され、前記ねじ孔83に螺着されたねじ環10が転がり軸受12の外輪に当接し、該ねじ環10及び当接部84によって転がり軸受12の軸長方向への移動を制限している。また、他端の軸部71aが継筒13の内面にスプライン嵌合されて前記出力軸60に連結されている。

【0024】図3はウォームを支持するすべり軸受部分の拡大断面図、図4は図3のIV-IV線の断面図である。すべり軸受9は比較的柔軟性を有するナイロン樹脂(例えばMCナイロン、6-6ナイロン)、ポリアセタール、テフロン等の熱可塑性合成樹脂からなり、その嵌合孔9aの一端部の内径寸法を他端部の内径寸法よりも大きくして環状の第1の凹所91とし、嵌合孔9aの一端部では前記軸部71aが接触であり、嵌合孔9aの他端部で前記軸部71aが接触するようにしてある。

【0025】 嵌合孔9 a の他端部の周りであり、ラジアル方向の中間位置には前記他端部のラジアル方向への偏倚を許容する環状の第2の凹所92が設けてあり、この凹所92によって嵌合孔9 a の一端部周りを非撓み筒部9 b とし、嵌合孔9 a の他端部周りを撓み筒部9 c としてある。

【0026】第2の凹所92は前記第1の凹所91とラジアル方向の位置でオーバーラップさせ、これら凹所91、92の間のオーバーラップ部分9dの撓み性を良好とし、このオーバーラップ部分9dを支点として前記撓み筒部9cを撓ませることができるようにしてある。ま40た、すべり軸受9はその他端面を前記孔底部80に当接させることにより反モータ方向への移動を阻止してあるため、前記孔底部80の前記撓み筒部9cと向き合う部分には前記撓み筒部9cの撓みを許容する第3の凹所14が設けてある。尚、この第3の凹所14は孔底部80に設ける代わりに、前記撓み筒部9cに設けてもよい。【0027】実施の形態1においては、ウォーム71のモータ側端部は転がり軸受12で支持されており、ウォーム71のモータ6と反対側端部は合成樹脂製のすべり軸受9で支持されており、さらに、このすべり軸受9は50

嵌合孔9aの一端部では第1の凹所91によって前記軸 部71aが非接触であり、嵌合孔9aの他端部で軸部7 1 aが接触しており、さらに、嵌合孔9 aの他端部の周 りには環状の第2の凹所92が設けてあり、これら凹所 91,92がラジアル方向の位置でオーバーラップして いるため、嘲合部のバックラッシュ量を少なくすること ができるとともに、ウォーム71がウォームホイール7 2に対しラジアル方向へ離間するように押圧されたと き、オーバーラップ部分9 dを支点として撓み簡部9 c 10 が撓み、嵌合孔9 a の他端部をラジアル方向へ良好に偏 倚させることができ、ウォーム71をウォームホイール 72 に対してラジアル方向へより一層良好に離間移動さ せることができ、トルク詰まりをより一層良好になくす るととができる。従って、すべり軸受9によってバック ラッシュ音の発生を防止することができるとともに、モ ータ6が操舵補助した後の操舵輪1の戻り性をより一層 良好にでき、しかも、ウォーム71を合成樹脂製のすべ り軸受9で支持するため、従来の如くC形リング、スプ リングを用いるものに比較して部品点数を少なくでき、 20 コストを低減できる。

【0028】実施の形態2

図5は実施の形態2の構成を示すすべり軸受部分の拡大 断面図である。この実施の形態2の電動式舵取装置は、 前記第2の凹所92をラジアル方向の中間位置に設ける 代わりに、嵌合孔9aの他端部周りの外周面に第2の凹 所92を設けることによって撓み筒部9cが形成してあ る。

【0029】この実施の形態においても第1及び第2の 凹所91、92がラジアル方向の位置でオーバーラップ し、酸オーバーラップ部分9dを支点とする撓み筒部9 cの撓み性を良好にしてある。また、前記ハウジング8 には前記第2の凹所92に当接してすべり軸受9の反モータ方向への移動を阻止する移動阻止部85が設けてある。尚、移動阻止部85は図5に示す如くハウジング8 の内径寸法を異ならせることによって形成する他、嵌合孔9aに孔用の止め輪を取付けることによって形成してもよいし、また、前記撓み筒部9cの端面に当接する少なくとも1つの突起を孔底部80に設けることによって 構成してもよい。

) 【0030】その他の構成及び作用は実施の形態1と同様であるため、同様の部品については同じ符号を付し、 その詳細な説明及び作用の説明を省略する。

【0031】実施の形態3

図6は実施の形態3の構成を示すすべり軸受部分の拡大 断面図である。この実施の形態3の電動式舵取装置は、 前記第2の凹所92を嵌合孔9aの他端部の周りに設け る代わりに、嵌合孔9aの中間部の周りに第2の凹所9 2を環状に設けることによって撓み筒部9cが形成して ある

50 【0032】この実施の形態においても第1及び第2の

凹所91、92がラジアル方向の位置でオーバーラップ し、該オーバーラップ部分9 d を支点とする撓み筒部9 cの撓み性を良好にしてある。また、前記ハウジング8 の内径は前記撓み筒部9 c に対応する部分を非撓み筒部 9 b に対応する部分よりも大径寸法とし、前記撓み筒部 9 c の撓みを許容するようにしてある。

【0033】その他の構成及び作用は実施の形態1と同 様であるため、同様の部品については同じ符号を付し、 その詳細な説明及び作用の説明を省略する。

凹所92は第1の凹所91とラジアル方向の位置でオー バーラップする構成とする他、非オーバーラップとなる ようにしてもよい。

【0035】実施の形態4

図7は実施の形態4の構成を示すすべり軸受部分の拡大 断面図、図8は図7のVIII-VIII線の断面図である。 と の実施の形態4の電動式舵取装置は、前記第2の凹所9 2を環状に形成する代わりに、ラジアル方向の中間位置 であり、複数の周方向位置に第2の凹所92を設けると とによって嵌合孔9aの他端部の周りを撓み易いように 20 してある。この実施の形態4においても第1及び第2の 凹所91,92がラジアル方向の位置でオーバーラップ し、該オーバーラップ部分9 d を支点とする撓み筒部9 cの撓み性を良好にしてある。尚、前記第2の凹所92 は非貫通の孔とする他、貫通孔としてもよい。

【0036】その他の構成及び作用は実施の形態1と同 様であるため、同様の部品については同じ符号を付し、 その詳細な説明及び作用の説明を省略する。

【0037】実施の形態5

図9は実施の形態5の構成を示すすべり軸受部分の拡大 30 断面図である。この実施の形態5の電動式舵取装置は、 実施の形態2における前記第1の凹所91をなくし、嵌 合孔9aの周りに第2の凹所92だけを設け、この凹所 92によって嵌合孔9aの一端部周りを撓み筒部9cと し、ウォーム71がウォームホイール72に対しラジア ル方向へ離間するように押圧されたとき、 撓み筒部9 c が撓むようにしてある。

【0038】その他の構成及び作用は実施の形態1と同 様であるため、同様の部品については同じ符号を付し、 その詳細な説明及び作用の説明を省略する。

【0039】実施の形態6

図10は実施の形態6の構成を示すすべり軸受部分の拡 大断面図である。との実施の形態6の電動式舵取装置 は、前記すべり軸受9がナイロン樹脂(例えばMCナイ ロン、6-6ナイロン)、ポリアセタール、テフロン等 の熱可塑性合成樹脂によって円筒形に形成されており、 該すべり軸受9の可撓性によってウォーム71をウォー ムホイール72に対してラジアル方向へ僅かに離間移動 させることができるようにしてある。

【0040】その他の構成及び作用は実施の形態1と同 様であるため、同様の部品については同じ符号を付し、 その詳細な説明及び作用の説明を省略する。

【0041】尚、以上説明した実施の形態の減速機構7 は、ウォームである小径歯車71及びウォームホイール 【0034】尚、実施の形態1乃至3において、第2の 10 である大径歯車72を備えたウォーム歯車である他、ハ イポイドピニオンである小径歯車71及びハイポイドホ イールである大径歯車72を備えたハイポイド歯車であ ってもよい。さらに、減速機構はベベルギヤであっても よい。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係る電動式舵取装置の断面図である。

【図2】本発明に係る電動式舵取装置の減速機構部分の 断面図である。

【図3】本発明に係る電動式舵取装置のウォームを支持 するすべり軸受部分の拡大断面図である。

【図4】図3のIV-IV線の断面図である。

【図5】実施の形態2の構成を示すすべり軸受部分の拡 大断面図である。

【図6】実施の形態3の構成を示すすべり軸受部分の拡 大断面図である。

【図7】実施の形態4の構成を示すすべり軸受部分の拡 大断面図である。

【図8】図7のVIII-VIII線の断面図である。

【図9】実施の形態5の構成を示すすべり軸受部分の拡 大断面図である。

【図10】実施の形態6の構成を示すすべり軸受部分の 拡大断面図である。

【図11】従来における電動式舵取装置の断面図であ

【図12】従来における電動式舵取装置の減速機構部分 の断面図である。

【符号の説明】

4 操舵軸

モータ 6

8 ハウジング 40

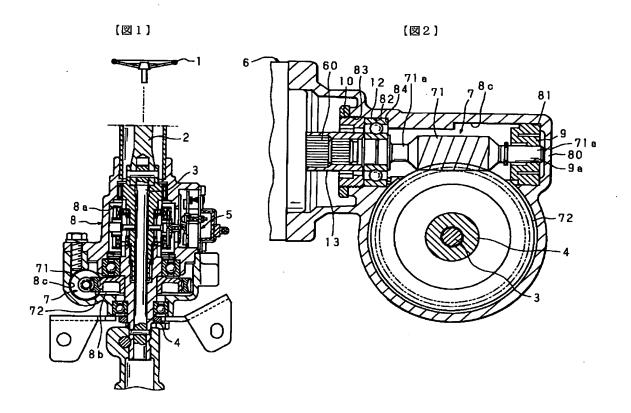
すべり軸受

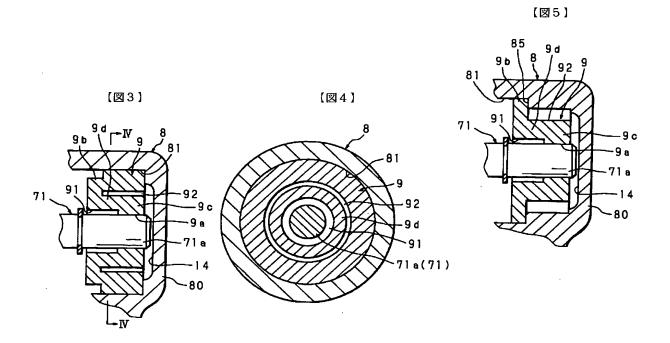
9 a 嵌合孔

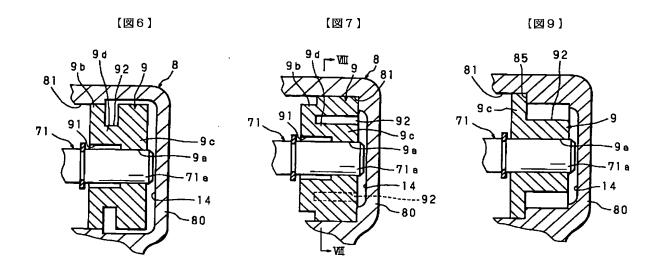
小径歯車(ウォーム) 71

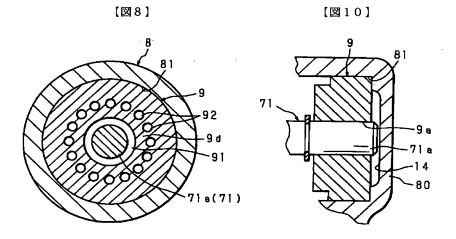
大径歯車 (ウォームホイール) 72

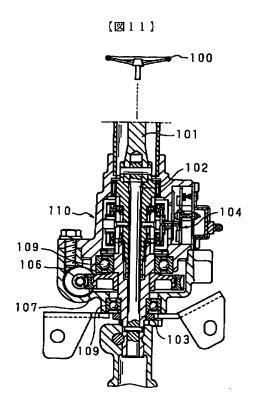
92 凹所











【図12】

